

I. Ouvrez une session : User_UDP; Password_UDP

II. Ouvrez les outils python :

- 1- Ouvrez un terminal
- 2- Tapez : **Virtualbox**
- 3- Lancez la machine virtuelle **Ubuntu_10.1** (double clic gauche)
- 4- Utilisez la session **nanni / N3*J1a93 ...**
- 5- Mettez l'affichage en plein écran (appuyez sur ctrl droit + f)
- 6- Ouvrez un terminal et allez dans le répertoire **ISE_impact_dir**
- 7- Exécutez la commande : `./pyserdiag.desktop &`, la fenêtre ci-dessous s'ouvre.

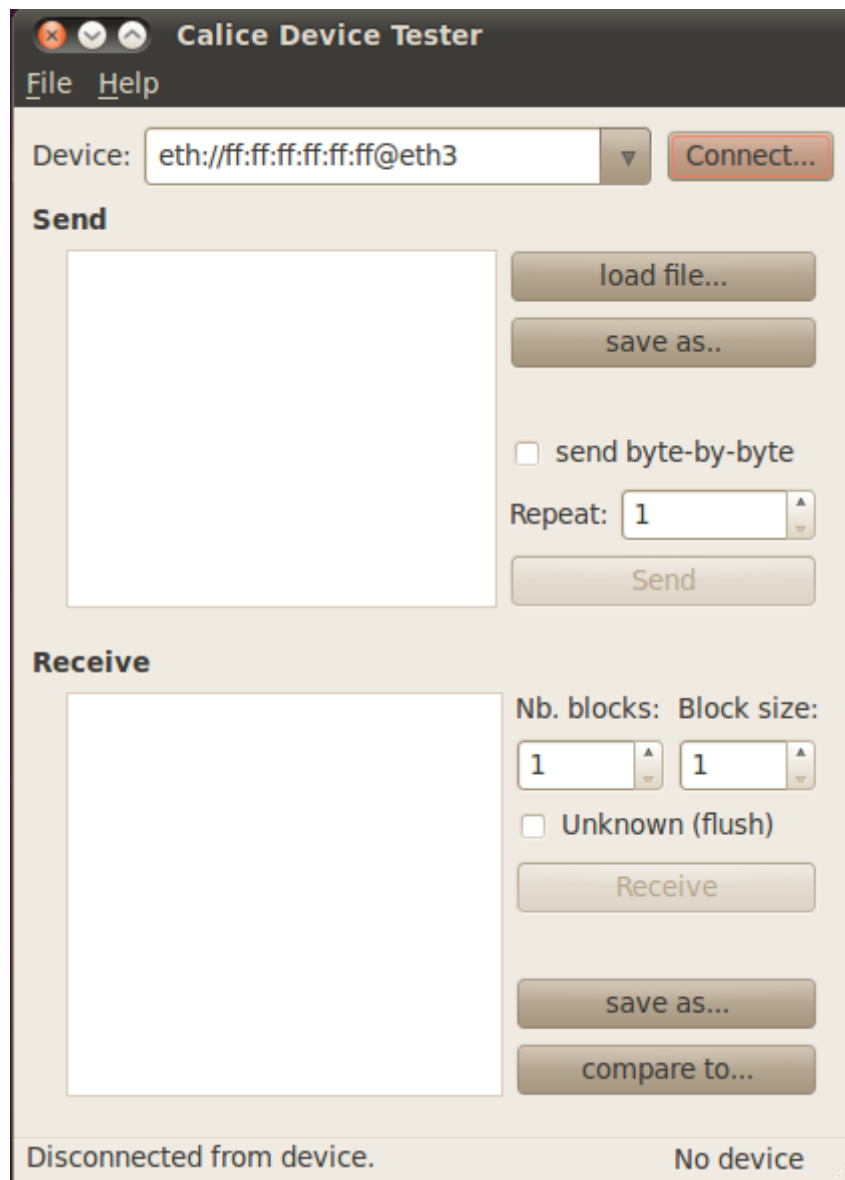


Figure 1: Calice Device Tester

- 8- Cliquez sur **Connect...** (pensez à sélectionner le bon réseau Eth...)
- 9- Cliquez sur **load file...**

10- Allez dans **py-ecal** et sélectionnez **GUI_LDA.py**, la fenêtre ci-dessous s'ouvre.

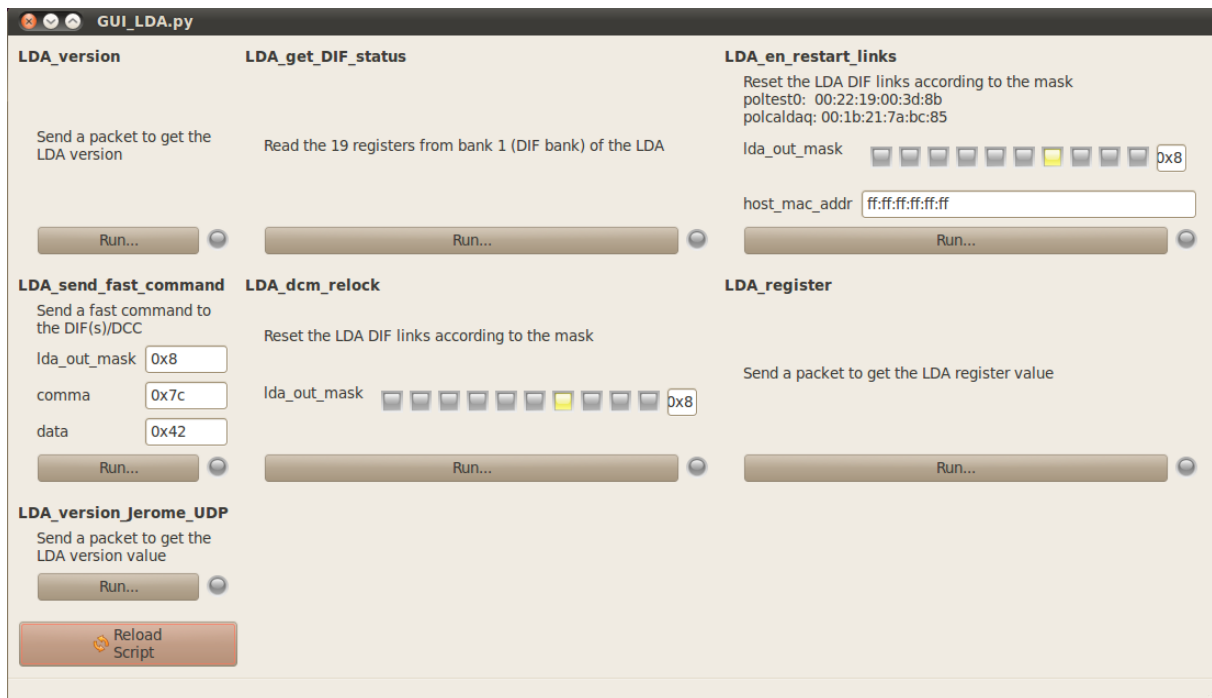


Figure 2: GUI_LDA.py

III. Allumer la carte d'évaluation :

1- Allez en bas de la fenêtre

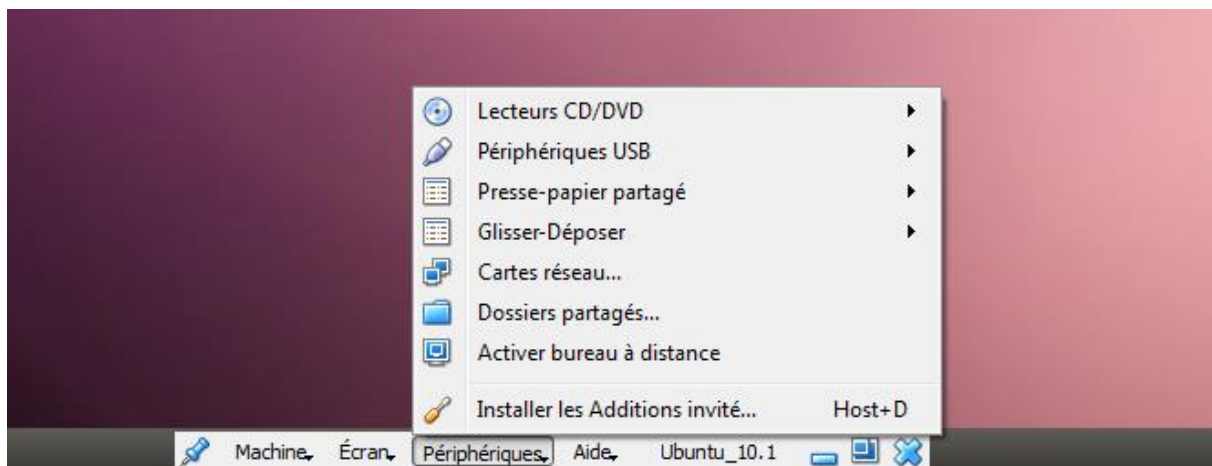


Figure 3: Périphérique USB

- 2- Cliquez sur **Périphérique USB**
- 3- Choisissez **Périphérique inconnu ...**
- 4- Attendez quelques instants et refaites les étapes 1 et 2 puis choisissez **XILINX**

IV. Lancez Impact :

1- Tapez : **source run_ise**, la fenêtre ci-dessous s'ouvre

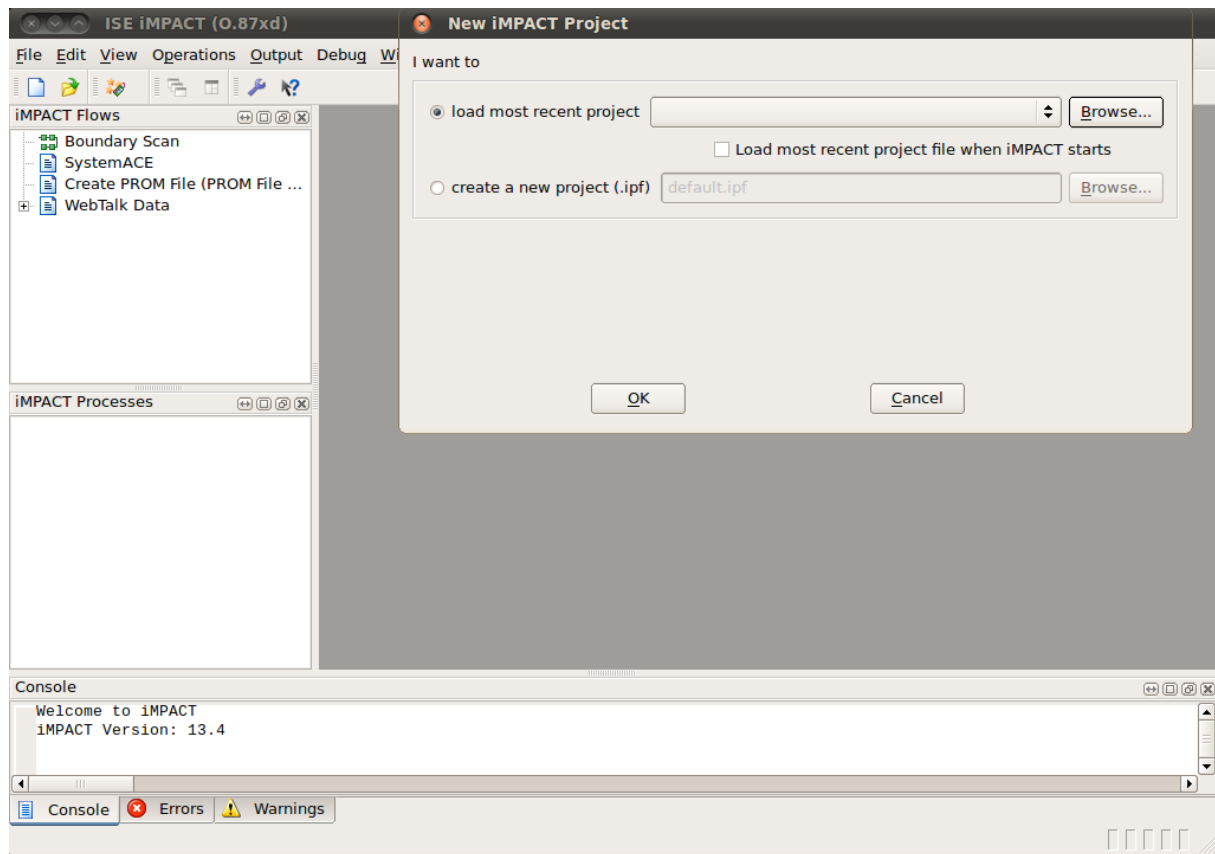


Figure 4: Xilinx Impact

- 2- Cliquez sur Cancel
- 3- Double cliquez sur **Boundary Scan**
- 4- Cliquez droit et choisissez **Initialize Chain**, la fenêtre ci-dessous s'ouvre

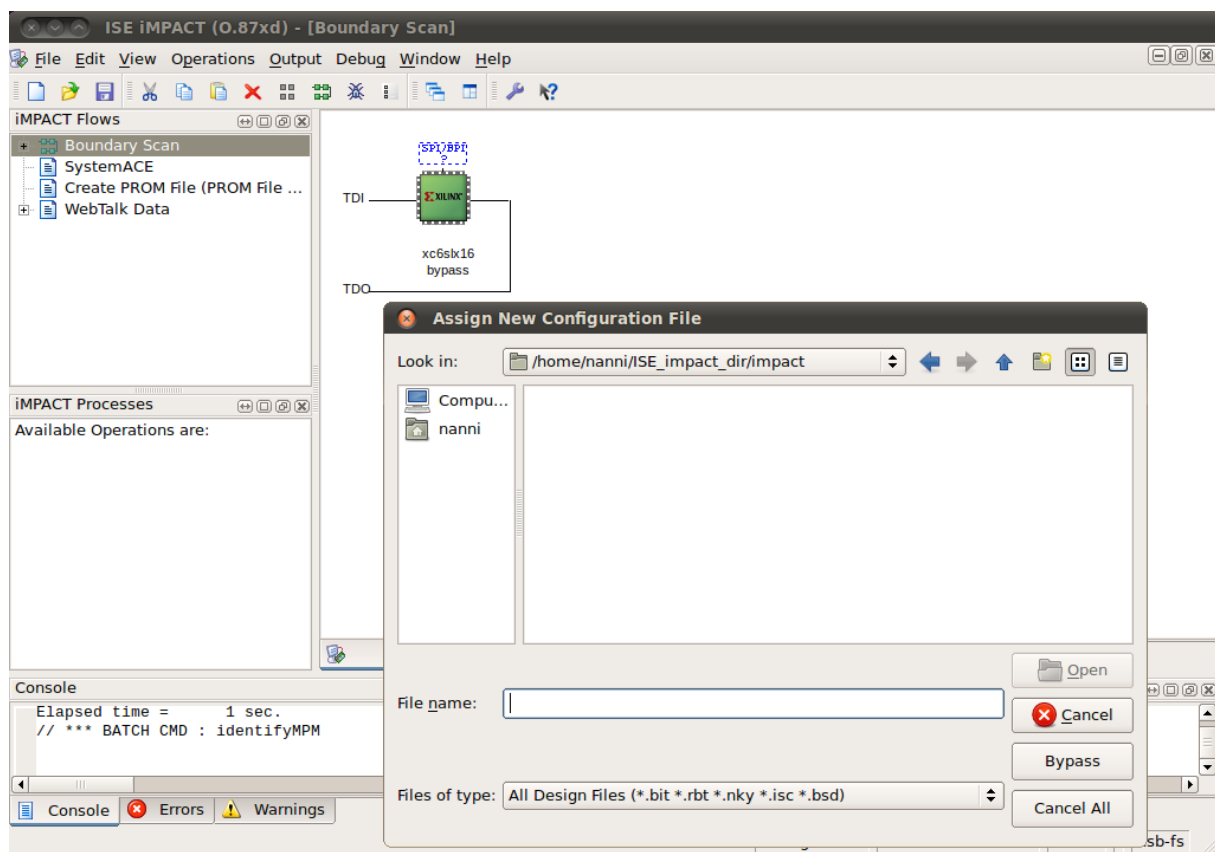


Figure 5: Sélection du bitstream

- 5- Allez dans le répertoire ISE_impact_dir/bitstream
- 6- Sélectionnez votre fichier **.bit**
- 7- Si tout va bien, **Identify Succeeded** apparaît
- 8- Cliquez sur **No** puis **OK**
- 9- Cliquez droit sur votre composant vert et choisissez **Program**
- 10- Si tout va bien, **Program Succeeded** apparaît

V. Envoyez des trames :

- 1- Retournez sur la fenêtre **GUI_LDA.py**
- 2- Allez dans la section **LDA_version_Jerome_UDP**
- 3- Cliquez sur **Run...**